

TD 11 ALGÈBRE BILINÉAIRE

05-12-2011

A Exercices 1, 2 et 3.**B** Exercices 3, 4, 5.**EXERCICE 1**

Ecricome 2008 Soit \vec{u} un vecteur **unitaire** de \mathbb{R}^3 de coordonnées (a, b, c) dans la base canonique $\mathcal{B} = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ de \mathbb{R}^3 . On a donc $a^2 + b^2 + c^2 = 1$.

On note p le projecteur orthogonal sur la droite \mathcal{D} de vecteur directeur \vec{u} et q le projecteur orthogonal sur \mathcal{D}^\perp .

Id désigne l'application identité de \mathbb{R}^3 et $\langle \cdot, \cdot \rangle$ le produit scalaire canonique de \mathbb{R}^3 .

1) Que vaut $p + q$?

2) Exprimer, pour $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$, $p(\vec{v})$ à l'aide de $\langle \vec{v}, \vec{u} \rangle$ et de \vec{u} .

Calculer alors $p(\vec{i}), p(\vec{j})$ et $p(\vec{k})$.

En déduire les matrices P et Q de p et q dans la base \mathcal{B} .

3) Soit f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 de matrice $M = \begin{pmatrix} 0 & -c & b \\ c & 0 & -a \\ -b & a & 0 \end{pmatrix}$ dans la base \mathcal{B} .

a) Montrer que : $M^2 = -Q$.

b) Calculer $f(\vec{u})$.

En déduire que $\text{rg}(f) \leq 2$.

Déterminer l'image et le noyau de f et les exprimer en fonction de \mathcal{D} .

c) Déduire de la question précédente la valeur de $f \circ p$.

Montrer alors que $X + X^3$ est un polynôme annulateur de f .

d) Quelles sont les valeurs propres de f ?

f est-il diagonalisable ?

4) Pour tout réel θ , on définit l'endomorphisme g_θ par :

$$g_\theta = Id + (\sin \theta)f + (1 - \cos \theta)f^2$$

où $f^2 = f \circ f$.

a) Pour θ et θ' réels, calculer $g_\theta \circ g_{\theta'}$, et montrer qu'il se met sous la forme $g_{\theta''}$ avec θ'' réel.

b) En déduire que, pour tout réel θ , g_θ est inversible et déterminer son inverse.

EXERCICE 2

Ecriricome 2006 On considère l'espace vectoriel euclidien \mathbb{R}^3 muni de son produit scalaire canonique et on note $\mathcal{B} = (i, j, k)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 .
 Pour tout $(x, y) \in \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3$ on a donc :

$$\langle x, y \rangle = {}^tXY$$

où X et Y désignent les matrices colonnes des coordonnées de x et y dans la base \mathcal{B} .

Si F est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 , F^\perp désigne le supplémentaire orthogonal de F dans \mathbb{R}^3

On note $\mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ l'ensemble des endomorphismes de \mathbb{R}^3 et Id l'application identité de \mathbb{R}^3 .

Pour f endomorphisme de \mathbb{R}^3 , de matrice M dans la base canonique, on note f^* l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base canonique est tM .

Partie I : Quelques propriétés de f^* .

Dans cette question f est un endomorphisme de \mathbb{R}^3 .

1) Montrer que :

$$\forall (x, y) \in (\mathbb{R}^3)^2, \quad \langle f(x), y \rangle = \langle x, f^*(y) \rangle$$

2) Montrer que f^* est le seul endomorphisme g de \mathbb{R}^3 vérifiant

$$\forall (x, y) \in (\mathbb{R}^3)^2, \quad \langle f(x), y \rangle = \langle x, g(y) \rangle$$

3) Soit F un sous espace vectoriel de \mathbb{R}^3 stable par f (c'est-à-dire tel que $f(F) \subset F$).

a) Pour $x \in F$ et $y \in F^\perp$, calculer $\langle x, f^*(y) \rangle$.

b) En déduire que F^\perp est stable par f^* .

Partie II : Réduction des matrices d'un ensemble \mathcal{E} .

On désigne par \mathcal{E} l'ensemble des endomorphismes f_u de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base \mathcal{B} est de la forme

$$M_u = \begin{pmatrix} a & b & c \\ c & a & b \\ b & c & a \end{pmatrix}$$

où $u = (a, b, c) \in \mathbb{R}^3$.

1) Montrer que \mathcal{E} est un sous espace vectoriel de $\mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$.

2) Montrer que pour tout $u \in \mathbb{R}^3$, f_u^* appartient à \mathcal{E} .

3) On note $e_1 = \frac{1}{\sqrt{3}}(i + j + k)$, $e_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(i - j)$, $e_3 = \frac{1}{\sqrt{6}}(i + j - 2k)$ et \mathcal{D} la droite de vecteur directeur e_1 .

a) Montrer que e_1 est un vecteur propre commun aux éléments f_u de \mathcal{E} .

b) En déduire que, pour tout $u \in \mathbb{R}^3$, \mathcal{D} est stable par f_u .

c) Déduire des questions précédentes que, pour tout $u \in \mathbb{R}^3$, \mathcal{D}^\perp est stable par f_u .

d) Déterminer une équation de \mathcal{D}^\perp .

e) Montrer que (e_2, e_3) est une base orthonormale de \mathcal{D}^\perp et que $\mathcal{B}' = (e_1, e_2, e_3)$ est une base orthonormale de \mathbb{R}^3 .

f) Justifier alors que la matrice de f_u dans la base \mathcal{B}' est de la forme

$$N_u = \begin{pmatrix} e & 0 & 0 \\ 0 & f & g \\ 0 & h & \ell \end{pmatrix}$$

où e, f, g, h, ℓ sont des réels.

Exercice 3 LYON 1997 On note E l'espace vectoriel réel des applications continues de $[0, 1]$ dans \mathbb{R} .

Q1 On passe... Montrer que l'application $\Phi : E \times E \longrightarrow \mathbb{R} (f, g) \longmapsto \int_0^1 f(t)g(t) dt$ est un produit scalaire sur E .

On note $\|\cdot\|$ la norme associée à ce produit scalaire.

Soit $n \in \mathbb{N}$ tel que $n \geq 2$. On note E_n le sous-espace vectoriel de E formé des fonctions polynomiales définies sur $[0, 1]$ et de degré inférieur ou égal à $n - 1$, et, pour tout i de $\llbracket 1, n \rrbracket$, e_i l'application de $[0, 1]$ vers $\mathbb{R} : t \mapsto t^{i-1}$.

On rappelle que (e_1, \dots, e_n) est une base de E_n .

Q2 Calculer, pour tout (i, j) de $\llbracket 1, n \rrbracket^2$, $\Phi(e_i, e_j)$.

On considère la matrice carrée réelle d'ordre $n : H_n = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \cdots & \frac{1}{n} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & \cdots & \frac{1}{n+1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ \frac{1}{n} & \frac{1}{n+1} & \cdots & \frac{1}{2n-1} \end{pmatrix}$.

Q3 Etude du cas $n = 2$

- Déterminer les valeurs propres de la matrice H_2 .
- La matrice H_2 est-elle diagonalisable ?
- Montrer que la matrice H_2 est inversible et calculer son inverse.

Dans toute la suite du problème, n désigne un entier supérieur ou égal à 2.

Q4 Etablir que la matrice H_n est diagonalisable.

Q5 a) Soient $P \in E_n, Q \in E_n$.

On note a_1, \dots, a_n les réels tels que $P = \sum_{i=1}^n a_i e_i$, b_1, \dots, b_n , les réels tels que $Q = \sum_{i=1}^n b_i e_i$, A et B les matrices-colonnes

définies par : $A = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$.

Montrer : $\Phi(P, Q) = {}^t A H_n B$ où ${}^t A$ désigne la transposée de A .

b) En déduire que les valeurs propres de la matrice H_n sont toutes strictement positives (\boxed{JF} Ok on utilise ce qui précède mais on est prié de faire très propre et surtout dans le bon sens).

c) La matrice H_n est-elle inversible ?

Q6 Soit $f \in E$. On note, pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\beta_i = \Phi(e_i, f)$.

On considère les matrices-colonnes B et A_0 définies par $B = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_n \end{pmatrix}$ et $A_0 = H_n^{-1} B$.

On note $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ les réels tels que $A_0 = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix}$, et P_0 le polynôme défini par : $P_0 = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$.

On considère l'application $d : E_n \rightarrow \mathbb{R} \quad P \mapsto \|P - f\|$

- Montrer : $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \quad \Phi(e_i, P_0 - f) = 0$.
- En déduire : $\forall Q \in E_n, \quad \Phi(Q, P_0 - f) = 0$.
- Etablir : $\forall P \in E_n, \quad \|P - f\|^2 = \|P - P_0\|^2 + \|P_0 - f\|^2$.
- Démontrer que d admet un minimum et que ce minimum est atteint en P_0 et en P_0 seulement.
- Montrer : $\|P_0 - f\|^2 = \|f\|^2 - \|P_0\|^2$.
- Un exemple :** On choisit ici $n = 2$ et $f : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R} \quad t \mapsto \left| t - \frac{1}{3} \right|$. Calculer P_0 et $d(P_0)$.

Exercice 4 Ceci est la partie I d'ESSEC 2004 (Pour mémoire II Q2 était infaisable et III Q2 grossièrement faux.)

J'ajoute quelques éléments perso dans le texte en que je signale par AJF. Il aurait en fait été nécessaire de réécrire le texte qui est très mauvais (mais alors il fallait aussi réécrire la correction...)

Dans ce problème, on désigne par n un nombre entier naturel non nul et on convient d'identifier tout vecteur X de

\mathbb{R}^n à la matrice-colonne de ses composantes x_1, x_2, \dots, x_n dans la base canonique de \mathbb{R}^n , c'est à dire : $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$.

AJF En fait on peut ne pas faire l'identification proposée et travailler en totalité dans $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$.

AJF Si M est une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ on pourra noter f_M l'endomorphisme canoniquement associé à M c'est à dire l'endomorphisme de \mathbb{R}^n qui a pour matrice M dans la base canonique \mathcal{B}_0 de \mathbb{R}^n .

La transposée d'une telle matrice X est la matrice-ligne ${}^tX = (x_1 \ x_2 \ \dots \ x_n)$.

Le produit scalaire canonique d'un vecteur X et d'un vecteur Y de \mathbb{R}^n est alors égal à : $\langle X, Y \rangle = {}^tXY = \sum_{i=1}^n x_i y_i$.

La norme euclidienne de X est définie par $\|X\| = \sqrt{\langle X, X \rangle}$.

On dira qu'une suite de vecteurs (X_p) de \mathbb{R}^n converge vers un vecteur X de \mathbb{R}^n si la suite $\|X_p - X\|$ converge vers 0.

Pour finir, on désigne par

- I la matrice-identité d'ordre n
- A une matrice symétrique réelle d'ordre n .

Partie I : Etude d'une suite de vecteurs

Q1 Dans cette question, on note C un vecteur non nul de composantes c_1, c_2, \dots, c_n de \mathbb{R}^n .

- Expliciter le produit matriciel $C^t C$. La matrice $C^t C$ est-elle diagonalisable ?
- Exprimer $(C^t C)^2$ en fonction de $C^t C$ et de la norme de C .
- En déduire que toute valeur propre de $C^t C$ est égale à 0 ou à $\|C\|^2$.
- Préciser le sous-espace propre associé à 0 (**AJF** lorsque $n \geq 2$).

Calculer $C^t C C$ en fonction de C et préciser le sous-espace propre associé à $\|C\|^2$.

e) En déduire la nature (\boxed{AJF} ??) de l'endomorphisme canoniquement associé à la matrice $C^t C$. Montrer qu'il s'agit d'une projection orthogonale lorsque le vecteur C est unitaire.

Q2 Dans cette question, on désigne par X et Y deux vecteurs de \mathbb{R}^n .

- a) Établir que ${}^t X Y = {}^t Y X$, ${}^t X A Y = \langle X, A Y \rangle = \langle A X, Y \rangle$, $({}^t X Y)^2 = {}^t X (Y^t Y) X = {}^t Y (X^t X) Y$.
- b) Justifier l'existence d'une base orthonormale de vecteurs U_1, U_2, \dots, U_n de \mathbb{R}^n pour lesquels existent des réels $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ tels que $A U_1 = \lambda_1 U_1$, $A U_2 = \lambda_2 U_2, \dots, A U_n = \lambda_n U_n$.
- c) Exprimer les vecteurs X et $A X$ dans la base (U_1, U_2, \dots, U_n) ainsi que leurs normes à l'aide des produits scalaires $\langle U_i, X \rangle$ et $\langle U_i, A X \rangle$ où $1 \leq i \leq n$, puis prouver l'égalité suivante :

$$\langle X, A X \rangle = \sum_{i=1}^n \lambda_i \langle U_i, X \rangle^2$$

d) En déduire les égalités matricielles suivantes : $I = \sum_{i=1}^n U_i {}^t U_i$ et $A = \sum_{i=1}^n \lambda_i U_i {}^t U_i$.

Reconnaître les endomorphismes canoniquement associés aux matrices $U_i {}^t U_i$.

- e) En déduire les inégalités suivantes : $\text{Min}_{1 \leq i \leq n} (\lambda_i) \|X\|^2 \leq \langle X, A X \rangle \leq \text{Max}_{1 \leq i \leq n} (\lambda_i) \|X\|^2$.
- f) *Application* : encadrer par deux nombres entiers les valeurs propres de la matrice d'ordre n définie ci-dessous (tous les éléments sont nuls, sauf sur les trois diagonales centrales)

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ -1 & 4 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & -1 \\ 0 & \dots & 0 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

Q3 Dans cette question, on note $\rho(A) = \text{Max}_{1 \leq i \leq n} (|\lambda_i|)$.

a) Vérifier que $\|A X\|^2 = \sum_{i=1}^n \lambda_i^2 \langle U_i, X \rangle^2$.

Prouver que $\|A X\| \leq \rho(A) \|X\|$ et exhiber un vecteur (\boxed{AJF} non nul) réalisant l'égalité.

- b) Établir l'équivalence des deux propositions suivantes
 - i. Pour tout vecteur X , la suite $(A^p X)$ tend vers 0 quand p tend vers $+\infty$
 - ii. $\rho(A) < 1$.